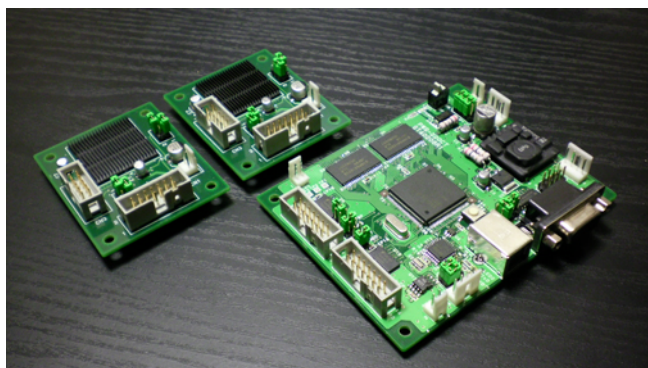


# PWS-220CT/MD

RoHS指令対応品



PWS-220CTは、独立二輪操舵型の移動ロボット用として設計された走行制御モジュールです。

オープンソースのロボット制御ミドルウェアであるvxv\_toolsの仕様に準拠しており、C言語やC++等を用いて拡張性に優れた自律移動ロボットを製作することができます。

vxv\_toolsの豊富な制御関数により、簡単な命令コードを記述するだけで高度な移動制御を行えます。

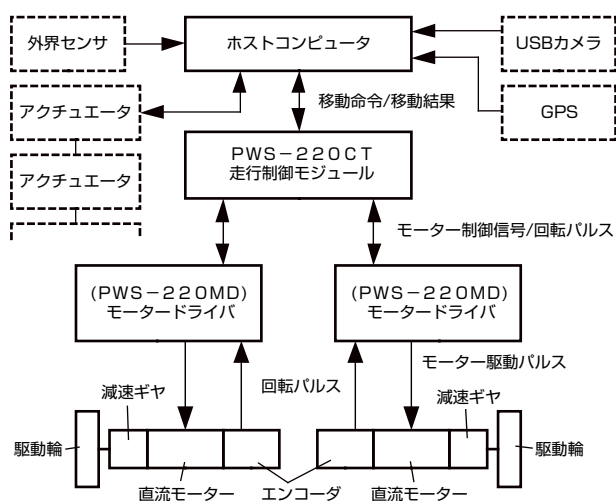
プログラム・ソースと回路図が公開されており、ロボット教育や組み込みシステムの教材として最適です。

## 特徴

- ・標準C言語またはC++言語でプログラム可能
- ・グローバル座標に基づく実用的な制御
- ・測域センサとの高い親和性
- ・オープンソースの採用でローコスト
- ・12VDC-14.4VDC(7.2VDC×2)入力対応

## システム構成例

本製品による移動ロボットの構成を次に示します。



走行制御モジュールはホストコンピュータからの移動命令を基に走行モードを決定し、モータードライバを通じて位置をフィードバック制御します。

## 様々な活用方法

- ・自律移動ロボットの研究/開発用に
- ・C言語/C++言語の学習用に
- ・組み込みシステムの教育用に
- ・AGV(無人搬送車)の試作設計に

■記載の写真は実際の製品と一部異なる場合があります。また、価格、仕様及び概観は予告なく変更される場合があります。■本製品は、機能、精度において極めて高い信頼性・安全性が必要とされる用途(医療機器、交通関連機器等)での使用を意図しておりません。これらの設備や機器またはシステム等に使用された場合において、人身事故、火災、損害等が発生した場合、当社はいかなる責任も負いかねます。■本製品には半導体部品を使用しています。外来ノイズやサージ等により誤動作や故障が発生する場合があります。生命、身体、財産等が侵害されることのないよう、信頼性および安全性維持のための十分な措置を講じた上でご使用下さい。■本カタログに記載の仕様は参考です。最新の仕様書は製品をご利用の前に、弊社まで必ずご請求下さい。

製造・販売

サイローラ株式会社 〒550-0015 大阪市西区南堀江2丁目9番18号  
TEL:06-6531-9787 FAX:06-6531-9790 <http://www.cyrola.co.jp/>

MA-1306100

## ハードウェアの仕様

### PWS-220CT

CPU	Renesas HD64F7045F28V
ROM	内蔵フラッシュROM 256KB (32bit幅)
RAM	高速SRAM 1MB (32bit幅)
クロック	28.636MHz
電源	定格入力 +12VDC ~ +14.4VDC (+24VDC入力型は別途ご相談下さい)
消費電流	Max 250mA (内部モジュールのみ)
I/Oポート	RS-232C×1 USB Type-B×1
基板寸法	100mm×80mm 4層基板
・相コネクタは付属していません。 ・ボードは無洗浄です。	

### PWS-220MD

ドライバ	ST Microelectronics L6201PS フルブリッジドライバ
冷却	L25mm×W25mm×H10mm ヒートシンク 自然空冷
電源	Digital:+5VDC Driver:定格入力+12VDC ~ +14.4VDC (Driver外部電源駆動時 +24VDC入力可)
基板寸法	60mm×50mm 電源用4層基板 表層銅箔厚70μm
・Digital/Driver電源ラインのGNDは基板内部で0Vに接続されています。 ・相コネクタは付属していません。 ・ボードは無洗浄です。	

## 推奨する開発環境

- ・ホストコンピュータ  
Linux が動作するコンピュータ
- ・走行制御モジュール  
Windows XP が動作するコンピュータ

## 価格およびセット内容

走行制御モジュール

### PWS-220CT

基板本体、保証書、CD-ROM(取扱説明書、vxv\_toolsミドルウェア、回路図、フラッシュROM書き込みソフト他)

¥36,800(税込¥38,640)

モータードライバ for MAXON RE-max series

### PWS-220MD-SET

基板本体(2枚組)、保証書、CD-ROM(取扱説明書、回路図等、走行制御モジュール付属品と同等)

¥12,800(税込¥13,440)